

受験番号	
------	--

(受験番号を記入すること)

2020 年度

東京大学大学院工学系研究科

航空宇宙工学専攻 入学試験問題

専門科目 (午後)

時間： 13:30～16:30

注意事項

1. 試験開始の合図まで、この冊子を開かないこと。
2. 4科目中3科目を選択して解答すること。
3. 解答用紙3枚が渡されるので、1科目ごとに1枚の解答用紙を使用すること。
4. 解答用紙には、科目名及び受験番号を記入すること。
5. 解答用紙及び問題冊子は持ち帰らないこと。



流体力学（午後）

図1のように水平面に対して角度 α だけ傾いている無限平板があり、その上を流れる2次元非圧縮性定常流を考える。ただし流体層の厚さ h は一定とし、流体の上面は自由表面で圧力 p_0 の大気に接しているとし、また流体は粘性流体でその動粘性係数は ν 、密度を ρ 、圧力を p とし、重力加速度を g とする。

平板に沿って下向きに x 軸，平板に垂直上向きに y 軸をとり，流体の x 軸方向の速度を u として以下の問いに答えよ。

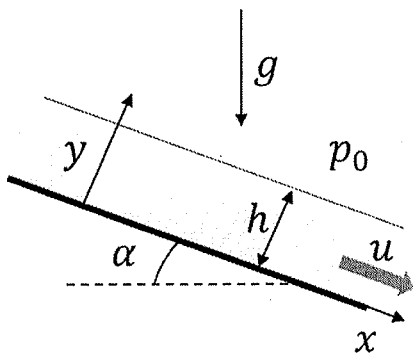


図 1

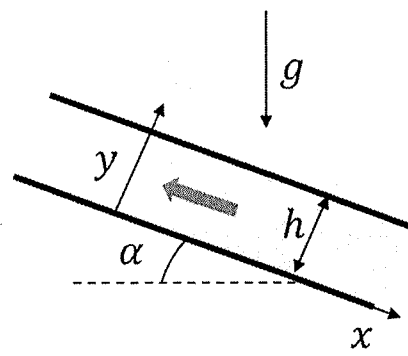


図 2

第1問 u は y のみの関数であることを示せ。

第2問 y 方向の力のつり合いを考慮して，流体の圧力 p を y の関数として表せ。

第3問 自由表面では $du/dy = 0$ となることを利用して流体の速度 u を求め，それを y の関数として図示せよ。

第4問 図2のようにこの流体層の上面に無限平板を被せ， h だけ離れた平行平板間に満たされた流体に一定の圧力勾配 $\partial p/\partial x = k$ をかけ，流体を定常的に x 軸の負の方向に流したい。これを可能にする定数 k の条件を求めよ。またこの条件が成り立つとき，紙面に垂直な単位幅あたりの質量流量を求めよ。

固体力学（午後）

図1のような板厚 $h/2$ 、長さ l の片持ちはり（ヤング率 $E_1 = E_0$ 、熱膨張係数 $\alpha_1 = \alpha_0$ ）の固定端側の半分の上面に、板厚 $h/2$ 、長さ $l/2$ の別の片持ちはり（ $E_2 = 5E_0$ 、 $\alpha_2 = 3\alpha_0$ ）が接着された複合はりがある。はりの幅（ y 方向）は単位長さとする。はりの変形は微小で、ベルヌーイーオイラーの仮説を満たすとして以下に答えよ。全ての解答は E_1 、 E_2 、 α_1 、 α_2 を用いないで表すこと。

まず図1のA部分について考える。

第1問 複合はりの下面位置に原点を置く板厚方向の座標 z' を取るとき、はりの純曲げ状態での断面の中立軸の z' 座標 z'_0 を求めよ。また $z' = z'_0$ での曲率が κ のときの曲げひずみ分布 $\varepsilon_x(z')$ と曲げ応力分布 $\sigma_x(z')$ を図示せよ。

第2問 曲げ剛性 EI を求めよ。

第3問 温度が一様に T だけ変化した場合に生じる $z' = z'_0$ での面内伸びひずみ $\bar{\varepsilon}_{x1}$ と曲げ曲率 κ_A を求めよ。

次にはりの全体（A部分とB部分）を考える。

第4問 複合はり全体の温度が一様に T だけ変化した場合に、複合はりの先端 $x = l$ での x 方向変位 δ_x 、 z' 方向変位 δ_z と傾き θ （時計回りを正とする）を求めよ。

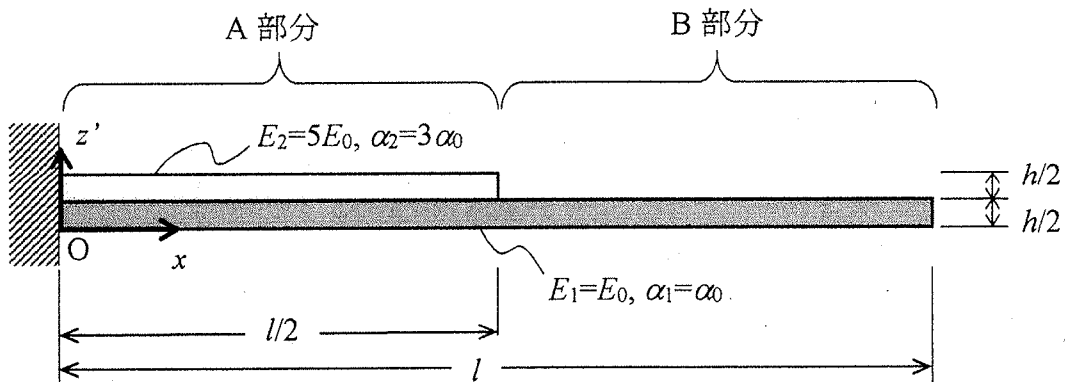


図1

航空宇宙システム学 (午後)

地球周回衛星の軌道の変化と維持を考える。地球の重力場は以下の式で表され、衛星は最初、軌道半径 r_0 の円軌道を周回しているとする。なお、 \mathbf{r} は地球の重心から衛星の位置までのベクトル、 r はそのノルム、 μ は地球の重力定数とする。 \dot{x} は x の時間微分とする。以下の設問では、導出のプロセスを明確に書くこと。

$$\ddot{\mathbf{r}} = -\frac{\mu}{r^3} \mathbf{r}$$

第1問 まず、摂動源はないとする。衛星の軌道速度と軌道周期を導出せよ。

次に、大気の抵抗により高度が下がることを考える。大気抵抗で発生する力の大きさ（向きは衛星の速度ベクトルと逆方向）は以下のように書けるとする。

$$F = \frac{1}{2} \rho V^2 C_D S$$

この中で ρ は大気密度、 V は衛星の対気速度（ここでは衛星の軌道速度と同一とする）、 C_D は衛星の抵抗係数、 S は衛星の速度ベクトル方向から見た面積である。

第2問 軌道一周での衛星の高度変化 Δr を求めよ。なお、軌道一周の間の高度変化は微小とし、その間 ρ は一定、軌道は円と近似できると考えてよい。衛星の質量を M とせよ。

第3問 衛星から質量 m の物体を衛星の速度ベクトルと逆方向に衛星に対して相対速さ V_x (正とする) で放出する。それによって生じる衛星の速度の変化 ΔV を導出せよ。

第4問 衛星から微小な物体を衛星との相対速さ V_x (向きは衛星の速度ベクトルの逆方向) で放出し続け、その推進力によって高度を一定に維持したい。単位時間あたりに放出する微小な物体の質量は、衛星の単位時間あたりの質量の変化 \dot{M} を使って $-\dot{M}$ と書けることを利用し、発生する推進力を導出せよ。

第5問 高度を維持するには上記の推進力が大気抵抗と等しくないといけないと考えて、必要な \dot{M} を導出せよ。なお、大気抵抗は一定と考えて F としてよい。

第6問 衛星の初期質量は M_0 とする。このように高度を維持する場合、その後の衛星の質量が時間とともにどう変わるかを導出し、その変化を図示せよ。

推進工学（午後）

図1に示すように質量 M の物体1が、ばね定数 K のばねによって支えられている。時刻 t において、 x 方向にのみ動く物体1に x 方向の力 $F\sin(\omega t)$ が働くとする。静的な釣り合い位置を基準として、以下の設問に答えよ。

第1問 系の固有角振動数 ω_0 を求めよ。

第2問 時刻 $t = 0$ において、物体1が初期位置 x_0 および初期速度 v_0 を持つ。 $\omega \neq \omega_0$ のとき、任意の時刻 t における物体の位置を求めよ。

第3問 $\omega = \omega_0$ の場合に発生する現象名を述べよ。また、 $t > 0$ における物体1の位置を求めよ。ただし、初期位置 x_0 および初期速度 v_0 がともに0であるとする。

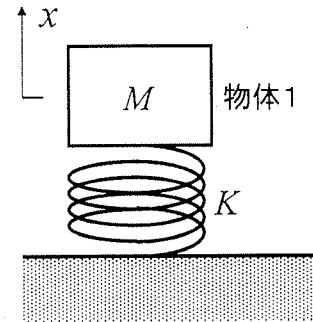


図 1

次に、図2に示すように物体1にばね定数 k のばねを介して、 x 方向にのみ動く質量 m の物体2を取り付ける。時刻 t において、物体1に x 方向の力 $F\sin(\omega t)$ が働くとする。以下の設問に答えよ。

第4問 系の固有角振動数 ω_n を求めよ。

第5問 物体1および物体2が周波数 ω で振動するとき、物体1の振幅 X_1 を求めよ。ただし、 $\omega \neq \omega_n$ とする。

第6問 第5問において、 X_1 が最小となるための条件とそのときの物体2の振幅 X_2 を求めよ。

第7問 このような制振方法の利点と欠点について、図1のばねと並列に粘性減衰器を取り付けた場合と比較し、 ω と X_1 の関係を図示して議論せよ。

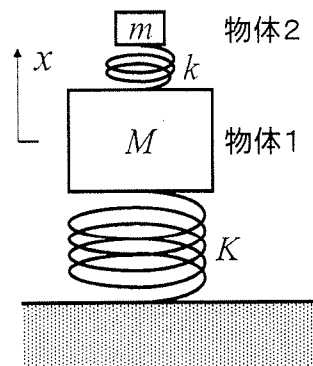


図 2

